

MV-DB1608-05C-H-R RGB-D 智能立体相机

MV-DB1608-05C-H-R 型号 RGB-D 智能立体相机采用主动双目立体成像技术，结合彩色摄像头输出高帧率 RGB-D 图像，并内置深度学习算法及 3D 点云处理算法，适用于定位抓取等应用。



功能特性：

- 结合深度学习实例分割和点云分割，包裹定位计算结果更精准
- 高效激光模块配合精准曝光同步，性能更稳定
- 单台相机即可完成超大视野内包裹抓取
- 支持 RGB、深度图同步对齐输出，便于二次开发
- 相机集成分割定位算法，简单应用支持与机器人直连
- 配备窄带滤光片，抗干扰能力更强，动态范围更宽
- 出厂完成内参标定，系统标定方便快捷
- IP65 防护等级，工业级防尘防水

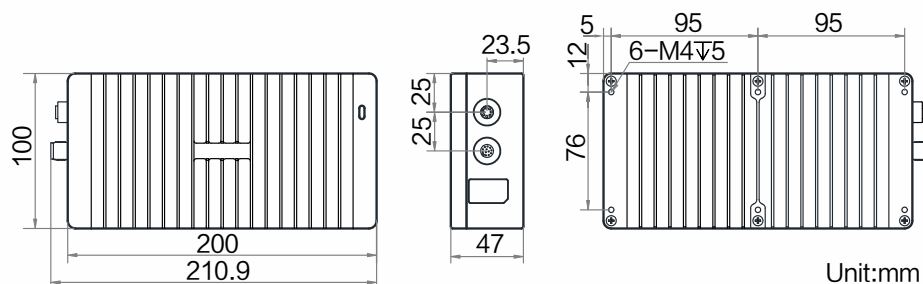
行业应用：

快递包裹抓取、自动化
上下料等

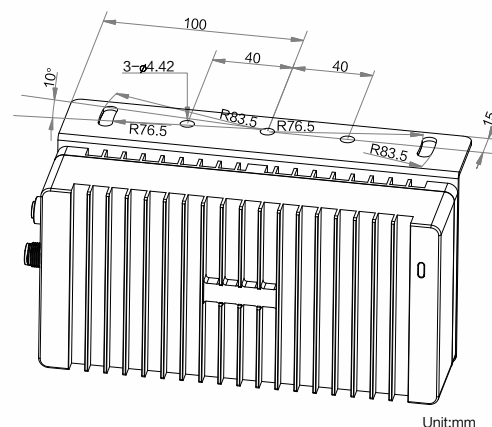
订货型号：

MV-DB1608-05C-H-R

外形尺寸：



安装支架轴视图：



技术参数

参数	型号
	MV-DB1608-05C-H-R
	RGB-D 智能立体相机
相机	
近视场	580 mm × 470 mm
远视场	2400 mm × 1800 mm
净距离 (CD)	500 mm
测量范围 (MR)	1500 mm
物体检测范围	50 mm × 50 mm × 10 mm ~ 1000 mm × 1000 mm × 1000 mm
深度图检测精度	X, Y: 5 mm@1 m; 10 mm@2 m Z: 5 mm@1 m; 10 mm@2 m
彩色图检测精度	X, Y: 2.6 mm@1 m; 5.5 mm@2 m
扫描帧率	最大帧率 8 fps@抓取模式, 支持 HDR
数据类型	原始图 (黑白+彩色), 深度图, RGB-D 图, 包裹抓取点信息, 实例分割图
激光安全等级	Class 1
电气特性	
数据接口	Gigabit Ethernet (1000Mbit/s)
数字 I/O	12-pin M12 接口提供供电和 I/O, 3 路光耦隔离输入 (Line 0/3/6), 3 个光耦隔离输出 (Line 1/4/7)
供电	12~24 VDC
典型功耗	7 W@24 VDC
结构	
外形尺寸	200 mm × 47 mm × 100 mm
重量	约 1 kg
IP 防护等级	IP65
温度	工作温度 0~45℃, 储藏温度 -30~80℃
湿度	20%~85%RH 无凝结
一般规范	
软件	3DMVS, 3D 手眼标定工具
操作系统	Windows 7/10 32/64bits
认证	CE, FCC, RoHS

测量范围视图：

